骨組の位相最適化手法を用いた制震ダンパーの最適配置

久保和毅*,藤井大地**,大田和彦**,野中哲也***

Optimum placement of response control damper using topology optimization method for frame structure

Kazuki KUBO*, Daiji FUJII**, Kazuhiko OHTA** and Tetsuya NONAKA***

Abstract

Recently, response control dampers are often used for improving seismic performance of building. The placement of the dampers is important because the seismic performance of building depends on it. Therefore, in this paper, a method to obtain an optimum placement of response control dampers is proposed. In the present method, the optimum placement of the dampers is obtained by topology optimization method for frame structure (i.e. ground structure method). The response control dampers work for dynamic external force, but, in this method, the placement of the dampers is obtained by the optimization analysis for static external force. The effectiveness of the optimum placements obtained by the present method is verified by the dynamic response analysis of some numerical examples.

Keywords: Response control damper, Optimum placement, Topology optimization, Ground structure method

1. はじめに

近年,建物の地震に対する安全性を確保する方法として,建物の骨組構造に地震エネルギー吸収装置(制震ダンパー)を設置する制震構造が増えている.このような制震構造は,新築建物だけでなく,現行の耐震基準を満たさない既存不適格建物の耐震補強にも用いられている.

このような制震構造では、建物頂部または第一層に集 中的に制震ダンパーを配置する方法もあるが、一般的に は構造体の各層に分散的に制震ダンパー配置する層間設 置型がよく用いられる.この層間設置型では、制震ダン パーの配置方法として、連層配置、市松配置、下層集中 配置、複数層への分散配置など様々な配置方法がある. また、構造用の条件とは別に、建物の用途や計画上の 理由によって、ダンパーを設置できる空間が制約される ことがある.したがって、制震構造の設計において、制 震ダンパーの適切な配置を見つけることは容易ではない. 特に、ダンパーの設置場所や設置数に制限がある場合, 効果的な制震ダンパーの配置には、豊富な設計経験と解 析的な試行錯誤が必要となる.

このような問題を解決するため, GA (遺伝的アルゴリ ズム)を用いてこのような制震装置の最適配置を求める 方法がいくつか提案されている^{1,3}.しかし,ダンパー配 置の組み合わせパターンは,対象となる建物の規模に応 じて指数状に増加するため,建物の規模が大きくなると

* 近畿大学大学院システム工学専攻	Graduate School of System Engineering, Kinki University
** 近畿大学工学部建築学科	Department of Architecture, Faculty of Engineering Kinki University
*** (株) 地震工学研究開発センター	Earthquake Engineering Research Center Inc.

最適解を求めることは容易ではない.

そこで、本研究では、解析上、すべての設置可能箇所 に制震ダンパーを配置し、数理計画法を利用して、重要 度の低いダンパーを逐次消去していく方法により、ダン パーの最適配置を求める方法を提案する.本最適化問題 では、本来、制震ダンパーの減衰力が設計変数となり、 動的地震力に対する建物の最大応答の最小化が目的とな る、しかしながら、動的地震力は、震源とその伝達経路 によって様々な特性を有しており,最適解も地震力の特 性に大きく左右される. したがって, よりロバストな解 を得るためには、地震力を静的な外力に置き換えた解析 からダンパーの最適配置を求めることが望ましい. そこ で、本研究では、通常の設計で用いられる Ai 分布の静的 地震力を用い、ダンパー設置位置には、減衰力を剛性に 置き換えた部材を配置する. そして、骨組全体の剛性を 最大化するダンパー置換部材の最適配置を求めることで, 実際のダンパーの最適配置を求める. これは、ダンパー を剛性部材に置き換えて、骨組構造の位相最適化手法で あるグランドストラクチャ法を適用することに相当する. 換言すれば、部材剛性が必要となる箇所にダンパーを配 置すれば、骨組構造の効率的な減衰性能を確保できると いう仮定に基づいている.

本報告では、このような方法によって求めた制震ダン パーの配置が、動的地震力に対する骨組構造の最大応答 も最小化することを、いくつかの代表的な地震力に対す る動的地震応答解析によって検証する.

以下,本報告第2章では,グランドストラクチャ法に よって,制震ダンパーの最適配置を求める方法を示す. 第3章では,いくつかの例題に対して本方法によって得 られた配置と,他の配置候補の動的地震力に対する最大 応答を比較することにより,本提案手法の有効性を示す. 第4章では,以上のまとめを述べる.

2. 制震ダンパーの最適配置法

2.1 解析法の概要

本手法は、図 laに示すように、まず、設計上すべての 設置可能箇所に制震ダンパーを配置する.次に、図 lb に示すようにすべてのダンパーを剛性部材に置き換える. 次に、このダンパー置換部材の剛性を設計変数とし、静 的な地震力 (Ai 分布の地震層せん断力) に対する応力解 析 (有限要素解析) を行う.そして、骨組全体の剛性が 最大となるように、ダンパー置換部材の剛性を最適化す る.この場合、図 lcに示すように、必要なダンパー置換 部材の剛性は大きくなり(部材が太くなり)、不必要なダ ンパー置換部材の剛性は小さくなる(部材が細くなる). このようにして得られたダンパー配換部材の剛性分布か ら、図 ldに示すようにダンパー配置位置を決定する.



図1 解析法の概要

2.2 最適化問題の定式化

次に、ダンパー置換部材の剛性を設計変数とし、骨組 構造の剛性を最大化する最適化問題の定式化を示す.な お、本報告では、すべてのダンパー配置可能位置に剛性 部材を配置した構造をグランドストラクチャと呼ぶ.

まず、本問題では、グランドストラクチャのダンパー 置換部材の剛性を評価するために、ダンパー置換部材の 要素密度を ρ_i とし、ダンパー置換部材の要素剛性マトリ クス \mathbf{k}_i を次式で表すものとする.

$$\mathbf{k}_i = \rho_i \mathbf{k}_i^0 \qquad \rho_i \ge 0 \tag{1}$$

ここに、 \mathbf{k}_{i}^{0} は、初期の要素剛性マトリクスである.また、 ダンパー置換部材の総質量mは次式で表されるものと する.

$$m = \sum_{i=1}^{N} \rho_i A_i l_i \tag{2}$$

ここに, *N* はダンパー置換部材の部材数, *A_i*, *l_i* は*i* 番目 部材の断面積と長さを表す.

ダンパー置換部材の剛性を最適化する位相最適化問題 は、質量制約下でコンプライアンス(剛性の逆数)を最 小化する次のような問題として定式化する.

min
$$C(\mathbf{\rho})$$

subject to $m(\mathbf{\rho}) \le \overline{m}, \quad \mathbf{\rho} \ge \mathbf{0}$ (3)

ただし、コンプライアンスCは、次式から求められる.

 $C = \mathbf{d}^T \mathbf{K} \mathbf{d} = \mathbf{d}^T \mathbf{f}$ (4)

は、30回程度の再計算を行うことで、グローバル最適解 を得ることができる.

ここに, d,f は節点変位ベクトルと節点外力ベクトル, K は全体剛性マトリクスである.

2.3 最適化問題の解法

本報告では、(3)式の非線形最適化問題を CONLIN 法 ^{4).5)}で解く. CONLIN 法では、第kステップの解を既知として、(3)式の第kステップの設計変数に関するテーラー展開を、感度係数が正の場合と負の場合に分けて、次式のように行う.

$$C(\boldsymbol{\alpha}) \square C(\boldsymbol{\alpha}^{(k)}) + \sum_{\frac{\partial C}{\partial \alpha_{i}} \circ 0} \frac{\partial C}{\partial \alpha_{i}} \Delta \alpha_{i} - \sum_{\frac{\partial C}{\partial \alpha_{i}} \circ 0} \left(\alpha_{i}^{(k)}\right)^{2} \frac{\partial C}{\partial \alpha_{i}} \left(\frac{1}{\alpha_{i}} - \frac{1}{\alpha_{i}^{(k)}}\right)$$
$$m(\boldsymbol{\alpha}) \square m(\boldsymbol{\alpha}^{(k)}) + \sum_{\frac{\partial m}{\partial \alpha_{i}} \circ 0} \frac{\partial m}{\partial \alpha_{i}} \Delta \alpha_{i} - \sum_{\frac{\partial m}{\partial \alpha_{i}} \circ 0} \left(\alpha_{i}^{(k)}\right)^{2} \frac{\partial m}{\partial \alpha_{i}} \left(\frac{1}{\alpha_{i}} - \frac{1}{\alpha_{i}^{(k)}}\right)$$
(5)

ここに、 $\alpha_i^{(k)}$ は第kステップのi番目部材の設計変数、 $\Delta \alpha_i$ は $\alpha_i^{(k)}$ からの設計変数の増分値、 $(1/\alpha_i - 1/\alpha_i^{(k)})$ は 設計変数の逆数の増分値を表す.この方法では、設計変 数の逆数のテーラー展開に解の収束を速める効果がある. ただし、この効果を有効にするためには、非線形関数と なる目的関数の増減を設計変数の増減に比例させる必要 がある.このため、本研究では $\alpha_i = 1/\rho_i$ としている.こ の場合、(1)式の要素剛性マトリクス \mathbf{k}_i は次式で表される.

$$\mathbf{k}_i = (1/\alpha_i) \mathbf{k}_i^0 \qquad \alpha_i > 0 \tag{6}$$

また、(5)式内の感度係数は、次式により計算される.

$$\frac{\partial C}{\partial \alpha_i} = -\mathbf{d}_i^T \left(-\frac{1}{\alpha_i^2} \mathbf{k}_i^0 \right) \mathbf{d}_i \qquad \frac{\partial m}{\partial \alpha_i} = -\frac{1}{\alpha_i^2} A_i l_i \tag{7}$$

CONLIN 法では,(5)式に双対法を適用し,逐次二次計 画法を用いて解かれるが,詳しい解法については文献 6) に示され,付属 CD に FORTRAN のソースコードも公開 されているため参照されたい.

最適化計算では、(5)式に初期値を与え、繰り返し計算 により、各ステップの設計変数の最適増分を求め、解の 更新を行う.本問題では、40ステップ程度の繰り返しで、 収束解が得られる.ただし、この収束解は局所解である 場合が多いため、本報告では、文献7)に示す方法により、 真の最適解を求める.なお、文献6)にも同様の解法が示 されている.

図2は本計算法のフローを示したものである.図の点 線で囲まれた部分が(5)式を用いた通常の最適化計算で あり、本計算フローでは、点線内の解析で得られた最適 解(局所解)を再度初期値として再計算を行う.ただし、 再計算を行う場合は、設計変数のムーブリミット、 CONLIN 法の諸係数等はすべて初期化される.本解析で



図2 グローバル最適解を探査する計算フロー

3. 解析例

3.1 実験モデルによる検証

まず,本方法の有効性を検証するため,文献 8)に示さ れる実験モデルを参考に,図3に示す解析モデルによる 解析を行う.本モデルは、5層1スパンで,中央にせん 断型のダンパーが設置されている.図中には,解析に必 要な柱・梁のヤング係数*E*,断面積*A*,断面2次モーメ ント*I*が示されている.また,各層梁の質量は120kgで, この場合,骨組の固有周期は0.8sec となる.

図4は、図3のせん断型ダンパーを柱部材に置換し、 第2章に示したグランドストラクチャ法で、柱置換部材 の最適太さ(密度)を求めたものである.図に示される ように、この問題では下層配置が最適配置となっている.

次に、図5に示すように、図4の柱置換部材を元のせん断型ダンパーに置き換えて、時刻歴地震応答解析を行う.地震応答解析は平均加速度法を用い、地震加速度は、 ElCentro NS, Taft NS, 八戸 NS, 神戸海洋気象台 NS の4 種を用いる.図6は、比較モデルとして、2層配置のすべての場合を示したものである.これらのモデルについても同様の解析を行う.

表1は、ダンパー無しの骨組の最大応答値を基準として、図5、図6に示すモデルの最大応答値の比率(%) を示したものである.表に示されるように、変位、速度、 加速度共に、図5のモデルの最大応答値が最小となるこ とがわかる.



図3 実験モデル





図4 解析結果 図5 最適配置モデル



ElCentroNS	最大変位	最大速度	最大加速度
最適配置	72.27%	71.87%	94.14%
モデル1	72.92%	72.54%	93.86%
モデル2	73.62%	73.06%	93.80%
モデル3	74.30%	73.74%	94.24%
モデル4	77.47%	75.56%	96.72%
モデル5	78.76%	76.98%	95.98%
モデル6	80.26%	80.47%	96.72%
モデル7	80.25%	81.17%	95.49%
モデル8	84.12%	85.00%	96.05%
モデル9	90.08%	90.20%	95.39%
Taft EW	最大変位	最大速度	最大加速度
最適配置	81.40%	82.35%	84.78%
モデル1	83.19%	83.53%	85.00%
モデル2	85.12%	85.29%	84.97%
モデル3	86.41%	86.51%	86.86%
モデル4	89.37%	90.04%	92.95%
モデル5	91.65%	91.72%	91.76%
モデル6	93.02%	93.24%	94.36%
モデル7	93.78%	93.36%	91.57%
モデル8	95.18%	94.87%	93.65%
モデル9	97.42%	96.51%	92.91%
八戸 NS	最大変位	最大速度	最大加速度
八戸 NS 最適配置	最大変位 67.07%	最大速度 67.60%	最大加速度 70.60%
八戸 NS 最適配置 モデル1	最大変位 67.07% 69.67%	最大速度 67.60% 70.16%	最大加速度 70.60% 72.92%
八戸 NS 最適配置 モデル1 モデル2	最大変位 67.07% 69.67% 72.52%	最大速度 67.60% 70.16% 72.94%	最大加速度 70.60% 72.92% 75.46%
八戸 NS 最適配置 モデル1 モデル2 モデル3	最大変位 67.07% 69.67% 72.52% 74.78%	最大速度 67.60% 70.16% 72.94% 75.07%	最大加速度 70.60% 72.92% 75.46% 77.48%
 八戸 NS 最適配置 モデル1 モデル2 モデル3 モデル4 	最大変位 67.07% 69.67% 72.52% 74.78% 80.36%	最大速度 67.60% 70.16% 72.94% 75.07% 80.25%	最大加速度 70.60% 72.92% 75.46% 77.48% 82.24%
 八戸 NS 最適配置 モデル1 モデル2 モデル3 モデル4 モデル5 	最大変位 67.07% 69.67% 72.52% 74.78% 80.36% 83.80%	最大速度 67.60% 70.16% 72.94% 75.07% 80.25% 83.55%	最大加速度 70.60% 72.92% 75.46% 77.48% 82.24% 85.19%
 八戸 NS 最適配置 モデル1 モデル2 モデル3 モデル4 モデル5 モデル6 	最大変位 67.07% 69.67% 72.52% 74.78% 80.36% 83.80% 86.53%	最大速度 67.60% 70.16% 72.94% 75.07% 80.25% 83.55% 86.09%	最大加速度 70.60% 72.92% 75.46% 77.48% 82.24% 85.19% 87.50%
 八戸 NS 最適配置 モデル1 モデル2 モデル3 モデル4 モデル5 モデル6 モデル7 	最大変位 67.07% 69.67% 72.52% 74.78% 80.36% 83.80% 86.53% 87.36%	最大速度 67.60% 70.16% 72.94% 75.07% 80.25% 83.55% 86.09% 86.93%	最大加速度 70.60% 72.92% 75.46% 77.48% 82.24% 85.19% 87.50% 88.19%
 八戸 NS 最適配置 モデル1 モデル2 モデル3 モデル5 モデル6 モデル8 	最大変位 67.07% 69.67% 72.52% 74.78% 80.36% 83.80% 86.53% 87.36% 90.23%	最大速度 67.60% 70.16% 72.94% 75.07% 80.25% 83.55% 86.09% 86.93% 89.59%	最大加速度 70.60% 72.92% 75.46% 77.48% 82.24% 85.19% 87.50% 88.19% 90.60%
 八戸 NS 最適配置 モデル1 モデル2 モデル3 モデル4 モデル5 モデル6 モデル7 モデル8 モデル9 	最大変位 67.07% 69.67% 72.52% 74.78% 80.36% 83.80% 86.53% 87.36% 90.23% 94.24%	最大速度 67.60% 70.16% 72.94% 75.07% 80.25% 83.55% 86.09% 86.93% 89.59% 93.71%	最大加速度 70.60% 72.92% 75.46% 77.48% 82.24% 85.19% 87.50% 88.19% 90.60% 93.91%
 八戸 NS 最適配置 モデル1 モデル2 モデル3 モデル4 モデル5 モデル6 モデル8 モデル9 神戸 NS 	最大変位 67.07% 69.67% 72.52% 74.78% 80.36% 83.80% 86.53% 87.36% 90.23% 94.24% 最大変位	最大速度 67.60% 70.16% 72.94% 75.07% 80.25% 83.55% 86.09% 86.93% 89.59% 93.71% 最大速度	最大加速度 70.60% 72.92% 75.46% 77.48% 82.24% 85.19% 87.50% 88.19% 90.60% 93.91% 最大加速度
 八戸 NS 最適配置 モデル1 モデル2 モデル3 モデル4 モデル6 モデル7 モデル8 モデル9 神戸 NS 最適配置 	最大変位 67.07% 69.67% 72.52% 74.78% 80.36% 83.80% 86.53% 87.36% 90.23% 94.24% 最大変位 62.32%	最大速度 67.60% 70.16% 72.94% 75.07% 80.25% 83.55% 86.09% 86.93% 86.93% 89.59% 93.71% 最大速度 58.11%	最大加速度 70.60% 72.92% 75.46% 77.48% 82.24% 85.19% 87.50% 88.19% 90.60% 93.91% 最大加速度 54.91%
 八戸 NS 最適配置 モデル1 モデル2 モデル3 モデル4 モデル5 モデル6 モデル7 モデル8 モデル9 神戸 NS 最適配置 モデル1 	最大変位 67.07% 69.67% 72.52% 74.78% 80.36% 83.80% 83.80% 86.53% 87.36% 90.23% 94.24% 最大変位 62.32% 64.27%	最大速度 67.60% 70.16% 72.94% 75.07% 80.25% 83.55% 86.09% 86.93% 89.59% 93.71% 最大速度 58.11% 60.24%	最大加速度 70.60% 72.92% 75.46% 77.48% 82.24% 85.19% 87.50% 88.19% 90.60% 93.91% 最大加速度 54.91% 57.67%
 八戸 NS 最適配置 モデル1 モデル2 モデル3 モデル4 モデル5 モデル6 モデル8 モデル9 神戸 NS 最適配置 モデル1 モデル2 	最大変位 67.07% 69.67% 72.52% 74.78% 80.36% 83.80% 86.53% 87.36% 90.23% 94.24% 最大変位 62.32% 64.27% 66.45%	最大速度 67.60% 70.16% 72.94% 75.07% 80.25% 83.55% 86.09% 86.93% 89.59% 93.71% 最大速度 58.11% 60.24% 62.62%	最大加速度 70.60% 72.92% 75.46% 77.48% 82.24% 85.19% 87.50% 88.19% 90.60% 93.91% 最大加速度 54.91% 57.67% 60.83%
 八戸 NS 最適配置 モデル1 モデル2 モデル3 モデル5 モデル6 モデル7 モデル8 モデル9 神戸 NS 最適配置 モデル1 モデル2 モデル3 	最大変位 67.07% 69.67% 72.52% 74.78% 80.36% 83.80% 85.53% 87.36% 90.23% 94.24% 最大変位 62.32% 64.27% 66.45% 68.19%	最大速度 67.60% 70.16% 72.94% 75.07% 80.25% 83.55% 86.09% 86.93% 86.93% 93.71% 最大速度 58.11% 60.24% 62.62% 64.55%	最大加速度 70.60% 72.92% 75.46% 77.48% 82.24% 85.19% 87.50% 88.19% 90.60% 93.91% 最大加速度 54.91% 57.67% 60.83% 63.51%
 八戸 NS 最適配置 モデル1 モデル2 モデル3 モデル5 モデル6 モデル7 モデル8 モデル9 神戸 NS 最適配置 モデル1 モデル2 モデル3 モデル4 	最大変位 67.07% 69.67% 72.52% 74.78% 80.36% 83.80% 86.53% 87.36% 90.23% 94.24% 62.32% 64.27% 66.45% 68.19% 72.67%	最大速度 67.60% 70.16% 72.94% 75.07% 80.25% 83.55% 86.09% 86.93% 89.59% 93.71% 最大速度 58.11% 60.24% 62.62% 64.55% 69.92%	最大加速度 70.60% 72.92% 75.46% 77.48% 82.24% 85.19% 87.50% 88.19% 90.60% 93.91% 最大加速度 54.91% 57.67% 60.83% 63.51% 70.32%
 八戸 NS 最適配置 モデル1 モデル2 モデル3 モデル4 モデル5 モデル6 モデル7 モデル8 モデル9 神戸 NS 最適配置 モデル1 モデル2 モデル3 モデル4 モデル4 モデル4 モデル5 	最大変位 67.07% 69.67% 72.52% 74.78% 80.36% 83.80% 86.53% 87.36% 90.23% 94.24% 最大変位 62.32% 64.27% 66.45% 68.19% 72.67% 75.63%	最大速度 67.60% 70.16% 72.94% 75.07% 80.25% 83.55% 86.09% 86.93% 89.59% 93.71% 最大速度 58.11% 60.24% 62.62% 64.55% 69.92% 74.45%	最大加速度 70.60% 72.92% 75.46% 77.48% 82.24% 85.19% 87.50% 88.19% 90.60% 93.91% 最大加速度 54.91% 57.67% 60.83% 63.51% 70.32% 74.93%
 八戸 NS 最適配置 モデル1 モデル2 モデル3 モデル6 モデル6 モデル7 モデル8 モデル9 神戸 NS 最適配置 モデル1 モデル2 モデル3 モデル4 モデル5 モデル6 	最大変位 67.07% 69.67% 72.52% 74.78% 80.36% 83.80% 83.80% 86.53% 87.36% 90.23% 94.24% 62.32% 64.27% 66.45% 68.19% 72.67% 75.63% 79.06%	最大速度 67.60% 70.16% 72.94% 75.07% 80.25% 83.55% 86.09% 86.93% 89.59% 93.71% 最大速度 58.11% 60.24% 62.62% 64.55% 69.92% 74.45% 78.15%	最大加速度 70.60% 72.92% 75.46% 77.48% 82.24% 85.19% 87.50% 88.19% 90.60% 93.91% 最大加速度 54.91% 57.67% 60.83% 63.51% 70.32% 74.93% 78.68%
 八戸 NS 最適配置 モデル1 モデル2 モデル3 モデル5 モデル6 モデル8 モデル8 モデル9 神戸 NS 最適配置 モデル1 モデル2 モデル3 モデル4 モデル4 モデル5 モデル6 モデル7 	最大変位 67.07% 69.67% 72.52% 74.78% 80.36% 83.80% 86.53% 87.36% 90.23% 94.24% 62.32% 64.27% 64.27% 66.45% 68.19% 72.67% 75.63% 79.06% 80.25%	最大速度 67.60% 70.16% 72.94% 75.07% 80.25% 83.55% 86.09% 86.93% 89.59% 93.71% 60.24% 60.24% 62.62% 64.55% 69.92% 74.45% 78.15% 79.42%	最大加速度 70.60% 72.92% 75.46% 77.48% 82.24% 85.19% 87.50% 88.19% 90.60% 93.91% 最大加速度 54.91% 57.67% 60.83% 63.51% 70.32% 74.93% 78.68% 79.88%
 八戸 NS 最適配置 モデル1 モデル2 モデル3 モデル4 モデル6 モデル7 モデル8 モデル9 神戸 NS 最適配置 モデル1 モデル2 モデル3 モデル4 モデル5 モデル6 モデル6 モデル7 モデル8 	最大変位 67.07% 69.67% 72.52% 74.78% 80.36% 83.80% 86.53% 87.36% 90.23% 94.24% 64.27% 64.27% 64.27% 66.45% 68.19% 72.67% 75.63% 79.06% 80.25% 84.37%	最大速度 67.60% 70.16% 72.94% 75.07% 80.25% 83.55% 86.09% 86.93% 89.59% 93.71% 最大速度 58.11% 60.24% 62.62% 64.55% 69.92% 74.45% 78.15% 79.42% 83.55%	最大加速度 70.60% 72.92% 75.46% 77.48% 82.24% 85.19% 87.50% 88.19% 90.60% 93.91% 最大加速度 54.91% 57.67% 60.83% 63.51% 70.32% 74.93% 78.68% 79.88% 84.10%

表1 ダンパー配置による最大応答の比較

3.2 実設計モデルによる検証

次に、文献 9)に示される鉄骨造事務所ビルの構造設計 例を参考に、図7の解析モデルを作成した.本モデルで は、すべての層にブレース型ダンパーが配置できるもの とし、ブレース型ダンパーをX型ブレースに置換してい る. 表2は,解析に必要となる梁,柱の断面積Aと断面 2次モーメント1を示したものである. ただし、ヤング 係数は 2.05×10^8 N/m² としている.

図8は、第2章に示すグランドストラクチャ法で、置 換ブレース材の最適太さ(密度)を求めたものである. 図に示すように、この場合は、かなり特殊な配置になっ ていることがわかる.

図9は、図8を参考に、ブレース型ダンパーを配置し た解析モデルである.図10は、図9の解析モデルの性能 を検討するために作成した比較モデルである. なお, 各 モデルではダンパー数が異なるため、各モデルのダンパ ーの総減衰量が同一になるようにダンパーの減衰値を設 定している.

表3は、図8、図9の解析モデルに対して、時刻歴地震 応答解析を行った結果である.表では、ダンパーが無い 場合の骨組の最大応答値を基準とした最大応答比率(%) が示されている.表より、地震波によっては、最適配置 モデルが、他のモデルの最大応答に比較して必ずしも最 小になっていない場合もあるが、概ね最小あるいは最小 値に近い値になっていることがわかる.



図7 解析モデル

表2 解析モデル詳細

		А	Ι
	1F	2.38×10^{-2}	1.74×10^{-3}
	2F	2.09×10^{-2}	1.08×10^{-3}
梁	3F	1.92×10^{-2}	9.90×10^{-4}
	4F	1.57×10^{-2}	8.20×10^{-4}
	5,6F	1.40×10^{-2}	7.30×10^{-4}
tì:	1,2F	3.87×10^{-2}	1.09×10^{-3}
任	3~6F	3.09×10^{-2}	9.22×10^{-4}



図8 解析結果



図9 最適配置モデル





モデル1

モデル5





モデル2



モデル3



モデル6

モデル7



表3 ダンパー配置による最大応答の比較

ElCentroNS	最大変位	最大速度	最大加速度
最適配置	72.4%	84.4%	89.5%
モデル1	72.8%	86.2%	93.8%
モデル2	73.5%	86.3%	93.5%
モデル3	87.8%	91.1%	91.0%
モデル4	72.7%	85.8%	91.6%
モデル5	79.4%	87.5%	89.4%
モデル6	75.8%	86.7%	90.9%
モデル7	73.4%	84.7%	88.2%
モデル8	73.4%	84.6%	88.1%

Taft EW	最大変位	最大速度	最大加速度
最適配置	62.9%	57.7%	71.4%
モデル1	62.2%	58.4%	70.6%
モデル2	61.9%	60.4%	71.7%
モデル3	74.1%	77.5%	78.7%
モデル4	62.3%	58.5%	69.4%
モデル5	68.8%	66.8%	74.5%
モデル6	64.4%	61.7%	71.2%
モデル7	63.3%	59.1%	70.2%
モデル8	63.4%	59.2%	70.3%

八戸 NS	最大変位	最大速度	最大加速度
最適配置	64.9%	63.9%	68.4%
モデル1	65.4%	64.4%	69.6%
モデル2	65.4%	64.3%	69.8%
モデル3	82.2%	82.0%	84.6%
モデル4	65.5%	64.6%	69.2%
モデル5	72.4%	70.9%	75.3%
モデル6	68.5%	67.3%	71.8%
モデル7	66.0%	64.9%	69.0%
モデル8	66.0%	64.9%	69.0%

神戸 NS	最大変位	最大速度	最大加速度
最適配置	60.1%	60.9%	59.8%
モデル1	61.3%	62.4%	61.6%
モデル2	61.7%	62.6%	62.0%
モデル3	82.0%	81.7%	80.7%
モデル4	61.4%	62.5%	61.4%
モデル5	68.6%	69.0%	67.7%
モデル6	64.2%	65.7%	64.4%
モデル7	61.2%	62.3%	60.9%
モデル8	61.2%	62.2%	60.9%

4. まとめ

本報告では,設計上すべての設置可能箇所に制震ダン パーを配置し,これを剛性部材に置き換え,静的地震力 に対する置換部材の最適剛性分布から,制震ダンパーの 最適配置を求める方法を提案した.

そして,実験モデルおよび実設計例から解析モデルを 作成し,本方法の有効性を検討した.その結果,本方法 によって得られたダンパーの最適配置は,4種の代表的 な地震波に対する時刻歴地震応答解析においても,変位, 速度,加速度共に,概ね最大応答値を最小にすることが わかった.

参考文献

- 加地孝敏,皆川洋一:遺伝的アルゴリズムを用いた 制震壁の最適配置,日本建築学会大会学術講演梗概 集(東北),pp.355-356,2000.9
- (浜崎宏典,藤田 聡:改良型 GA による制振装置の 適正配置の検討(単純 GA との比較および加振実験 での制振性能の確認)、日本機械学会論文集(C編)、 68巻、673号、pp.61-68、2002.9
- 3) 仁平瑛士,朝比奈大輔,北嶋圭二,中西三和,安達 洋:遺伝的アルゴリズムに基づいたパッシブエネル ギー吸収部材の最適配置に関する研究,日本建築学 会大会学術講演梗概集(近畿),pp.1063-1064, 2005.9
- Fleury, C. and Braibant, V. : Structural Optimization: A new dual method using mixed variables, *International Journal for Numerical Methods in Engineering*, Vol.23, pp.409-428, 1986
- 5) 藤井大地, 鈴木克幸, 大坪英臣: 最適化手法 CONLIN を用いた骨組構造の位相最適化, 日本建築学会構造 系論文集, No.548, 2001.10
- 6) 藤井大地:建築デザインと最適構造, 丸善, 2008.10
- 7)藤井大地,真鍋匡利,高田豊文:グランドストラク チャ法による建築構造の形態創生,日本建築学会構 造系論文集,第633号,pp.1967-1973,2008.11
- 8) 多田 聡, 飛田喜則, 大場新太郎:振動実験に基づく制振ダンパーの最適配置に関する研究, 日本建築 学会学術講演梗概集(北陸), 構造系(B-2), pp.841-842, 2002.8
- 9) 島津孝之(編),中山昭夫,高松隆夫,森村 毅共著: 鋼構造[第2版],森北出版,2005