

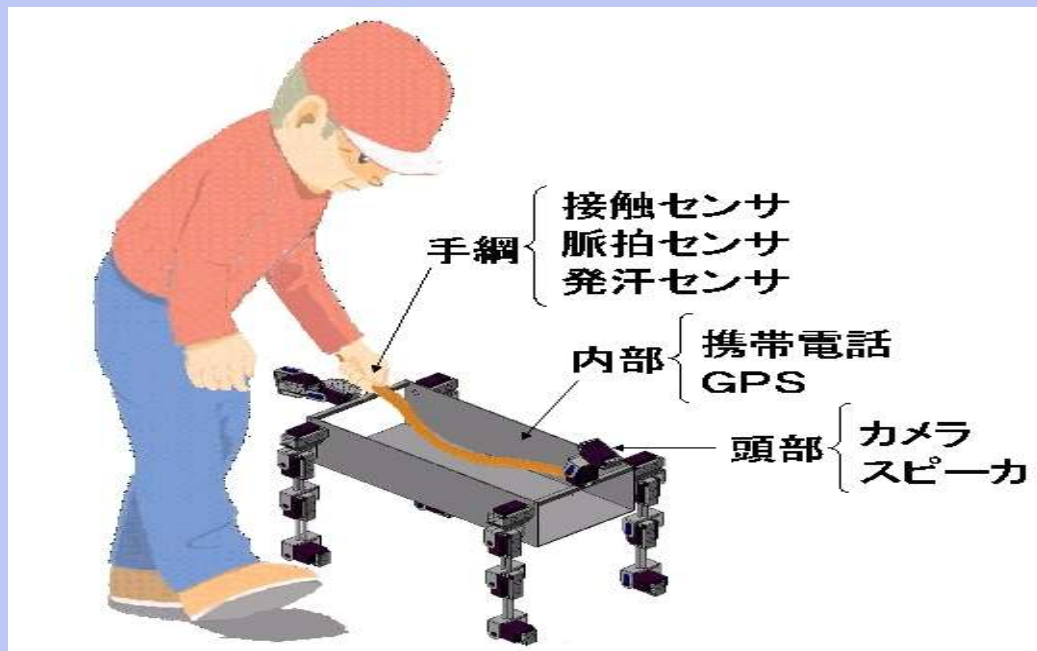


盲導犬型ロボット

キーワード 盲導犬、ロボット、要介護者、認識

研究内容の概要：盲導犬の飼い主の健康状態を認識する盲導犬ロボットを開発しました。

飼い主の健康状態を手綱に備えたセンサで診断も可能



特長／効果

- 飼い主が手綱をつかんでいることを接触センサで認識
- 飼い主の健康状態を手綱部の各種センサで認識
- 飼い主が急病になると携帯電話で連絡
- 飼い主が手綱を離すとロボットが飼い主を捜す。

利用／用途

- 盲導
- 健康診断
- 携帯電話を利用した緊急連絡
- GPS を利用した道案内

知的財産権等情報		理工学部 機械工学科	小坂 学
特許出願	特開 2006-345960	http://www.mec.kindai.ac.jp/mech/lab/_kyouin	
論文等	2 編	/m_kosaka.html	

連絡先：近畿大学 リエゾンセンター(KLC) 〒577-8502 大阪府東大阪市小若江 3-4-1
 TEL:06-6721-2332 FAX:06-6722-0300
 e-mail: klc@itp.kindai.ac.jp URL: http://ccpc01.cc.kindai.ac.jp/KLC/index.html